2023RMYC 规则变化

2023 不知道为什么改了个名。。。规则基本没变

(比较版本均为1.0,2022 其他版本没有本地文件就没比较了)

(我也不知道第七届怎么来的)

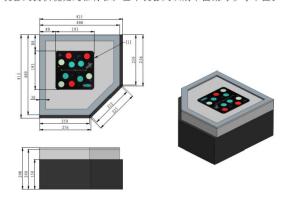
1-1 1-

一、停机坪

2023

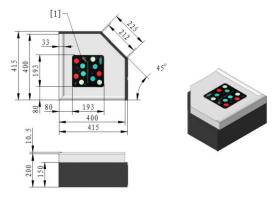
3. 停机坪

停机坪是空中机器人起飞的区域,停机坪上贴有一个空中机器人识别卡用于 给空中机器人提供视觉定位特征,空中机器人识别卡图案可参考下图。



[1] 空中机器人识别卡 图 四-9 停机坪示意图

2022



[1] 空中机器人识别卡

图 2-9 停机坪示意图

二、护甲值

2023

变化原因	变化对象	变化值	详细描述
手动操控阶段地面机 器人非首次战亡	基地	永久降低 10 点	"基地机制"
手动操控阶段地面机 器人首次战亡	基地	永久降低 30 点	"基地机制"
自动运行阶段1识别 到防御标签	步兵	临时增加 5 点	"自动运行机制"
空中机器人成功投掷 大弾丸	基地	临时降低 10 或 20 点	"空中机器人投弹"

PER TONIUS TO SEE OFFICE ASSESSED TO BETTER TONIUS TO THE TONIUS

阶段	基地状态	基地护甲值	
自动运行阶段 1 (倒计时: 5:00- 4:00)	正常	0	
手动操控阶段 (倒计时: 4:00- 2:00)	● 无敌:无己方机器人战 亡(包含自动1阶段的 战亡情况) ● 正常:出现己方机器人 战亡(包含自动1阶段 的战亡情况)	初始为50点,至多护甲 值降至-20点。出现首次 机器人战亡,基地护甲 值永久减少30点(包含 自动1 阶段的战亡情	
自动运行阶段 2 (倒计时: 2:00- 1:00)	无敌	况),此后该方每出现一个机器人战亡,基地护甲值永久减少10点,每局每方由于机器人战亡导致的基地护甲值最多下降50点。	
手动操控阶段 (倒计时: 1:00- 0:00)	正常		

变化原因	变化对象	变化值	详细描述
手动操控阶段地面机器人非首次战亡	基地	永久降低 10 点	"3.2.1 基地护甲值"
自动运行阶段 1 识别到防御标签	步兵	临时增加 5 点	"3.5 自动运行机制"
空中机器人成功投掷大弹丸	基地	临时降低 20 点	"3.7.2 空中机器人投弹"

比赛开始时,基地护甲值为 0; 当比赛进入手动操控阶段后(即倒计时为 4:00),基地为无敌状态。 比赛倒计时 4:00-2:00 内,一方出现首个机器人战亡时,该方基地解除无敌状态,此时基地护甲为 20 点。 此后该方每出现一个机器人战亡,基地护甲值永久减少 10 点,每局每方由于机器人战亡导致的基地护甲 值最多下降 20 点。

三、无人机

2023 虽然取消了起飞机制但自动阶段屏蔽大弹丸检测,但感觉没什么区别

(八) 空中机器人相关机制

1. 空中机器人投弹

比赛开始后,双方飞手可通过工程机器人获取大弹丸,为空中机器人补弹。

当一方空中机器人首次将大弹丸投入对方基地接收区后,对方基地护甲值临时减少10点,持续时间30秒;随后每次大弹丸投入对方基地接收区,对方基地护甲值临时减少20点,持续时间30秒,护甲值减少效果不叠加。大弹丸检测间隔为5秒,每次大弹丸成功投入基地接收区后均会刷新持续时间。

示例: 当一方空中机器人首次将大弹丸投入对方基地接收区后,若对方基地 护甲值当前为50点,则会临时减至40点,持续时间30秒;若5秒内将第 2颗大弹丸投入对方基地接收区,则投入无效;若第6秒时将第3颗大弹丸 投入对方基地接收区,对方基地护甲值临时降至30点,同时刷新持续时间

31

为30秒。若第12秒时将第4颗大弹丸投入对方基地接收区,对方基地护甲值临时降低至30点,同时刷新持续时间为30秒。

注意:基地接收区在自动阶段屏蔽大弹丸检测,在手动阶段开启大弹丸检测。

2022

3.7.2 空中机器人投弹

比赛开始前,双方的飞手直接获取 1 颗大弹丸,可直接为空中机器人补弹。另外,比赛场地中,双方 L 型地块各放置 3 颗大弹丸。工程机器人获取弹丸,并将其放置停机坪后,可由飞手向空中机器人补弹,或由空中机器人直接前往 L 地形块获取。

空中机器人一次最多可携带 3 个颗大弹丸起飞,并将大弹丸抛投至对方基地的特定区域。当一颗大弹丸命中基地后,该方基地护甲值临时减少 20 点,持续时间 30 秒。在命中后 30 秒期间若再次命中,减少的护甲值不叠加,持续时间刷新为 30 秒。

四、基地接收区

2023

2. 基地接收区

基地接收区是基地能够有效接收机器人所投掷的大弹丸,接收装置呈漏斗状,最大截面为154mm*205m,基地接收区如下图所示:



图 五-9 基地接收区示意图

3.7.3 基地接收区

基地接收区是基地能够有效的接收机器人所投掷的大弹丸,接收装置呈漏斗状,最大截面为 150mm*200mm,基地接收区如下图所示:



图 3-8 基地接收区示意图

五、基地装甲板

2023 注意屏蔽模式

基地的1号装甲和2号装甲分别有两种状态:检测伤害、屏蔽伤害。当比赛 开始时,1号装甲处于检测伤害状态,2号装甲处于屏蔽伤害状态。当1号装甲 累计检测到30发弹丸击打后,则会切换为屏蔽伤害状态,此时2号装甲切换为 检测伤害状态。以此类推。

根据基地装甲状态、基地护甲值的不同,基地装甲模块上的电子视觉标签将 会发生变化。电子视觉标签的数字和颜色与基地当前的护甲值存在以下关系:

- 其显示的数字为基地当前护甲值的十位数
- 当基地装甲处于检测伤害状态时,若护甲值大于零,电子视觉标签显示绿色,若护甲值小于或等于零,电子视觉标签显示其队伍颜色
 - 当基地装甲处于屏蔽伤害状态时,电子视觉标签显示灰色

2022

除屏蔽外其余一致

六、枪口热量机制

2023

图 4 5 本地技机区小局区

(九) 枪口热量机制

设定机器人的枪口热量上限为 Q_0 , 当前枪口热量为 Q_1 , 裁判系统每检测到一发弹丸, 当前枪口热量 Q_1 增加 10 (与弹丸的初速度无关)。枪口热量按 10 Hz 的频率结算冷却, 每个检测周期热量冷却值 = 每秒冷却值 / 10。若 $Q_1 \ge 1.5$ *

32

 Q_0 ,则该机器人对应操作手电脑的第一视角可视度降低,客户端的第一视角如下图所示(效果仅作参考,实际使用以最新客户端显示为准),同时,每100 ms 扣除血量 = ($(Q_1 - Q_0)$ / 200) * 上限血量。

注意: 因发射机构禁用存在链路延迟,参赛队伍需主动进行热量控制。



图 五-10 操作手第一视角示意图

枪口热量冷却逻辑如下图所示:

3.8 枪口热量机制

设定机器人的枪口热量上限为 Q_0 ,当前枪口热量为 Q_1 ,裁判系统每检测到一发弹丸,当前枪口热量 Q_1 增加 10(与弹丸的初速度无关)。枪口热量按 10 Hz 的频率结算冷却,每个检测周期热量冷却值 = 每秒冷却值 /10。若 $Q_1 \ge Q_0$,发射机构被禁用(无法发射弹丸),直至枪口热量低于 1/2 Q_0 才会重新开启。

七、能量机关

2023



新增失败冷却 2s, 增大了失败成本(下功夫做好, 若击打错误还是很浪费时间)

之前开源的依旧可以用:开源 24point【RoboMaster 论坛-科技宅天堂】